### 电机介绍

VJM系列为有铁芯直线电机,体积小,力密度大,响应快。

持续推力Fcn=68.1~446.8N 峰值推力Fpk=214.7~1409.1N

## 产品特色

应用工况

1:有铁芯技术,低齿槽力

2: 高持续推力和峰值推力

3: 霍尔传感器模块可选

4: 高电机常数

应用于点到微米级快速定位,可满足5m/s甚至更高速度,行程不受限 (100m甚至更长)

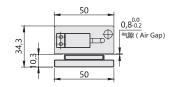
典型案例: 电子半导体, 光伏片及锂电池, 玻璃及液晶面板设备中的搬 运和传输高速定位,以及工业印刷机,激光加工等需要高速高精和轨迹 跟随或速度控制苛刻工况。

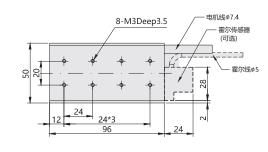
	型号	线圈长度(mm)	持续推力(N)	峰值推力(N)
34.3	VJM30-B2	96	68.1	214.7
50	VJM30-B4	176	136.2	429.4
34.3	VJM50-B2	96	117	369
75	VJM50-B4	176	234	738.1
34.3	VJM80-B2	96	174.5	550.2
100	VJM80-B4	176	348.9	1100.4
34.3	VJM100-B2	96	223.4	704.5
125	VJM100-B4	176	446.8	1409.1

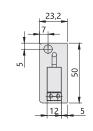
### VJM30-B2

VJM30-B2			
性能参数	单位	串联	
峰值推力	N	214.7	
持续推力 (自冷)	N	68.1	
持续功率	W	40.1	
电机常数	N/√W	12.2	
推力常数	N/Arms	29.6	
绕组代码		S1	
峰值电流	Arms	9	
持续电流	Arms	2.3	
极距	2τ	20	
最大线圈温度	°C	100	
最大端电压	vdc	600	
电阻	ohms	3.9	
电感	mh	16.5	
反电动势常数	Vpeak/(m/s)	24.2	
电气时间常数	ms	4.2	
磁吸引力	N	378	
动子质量	kg	0.6	
定子质量 (每米)	kg	3.3	





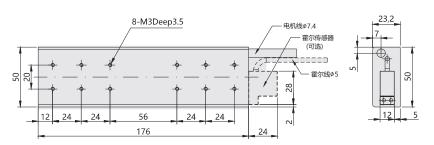




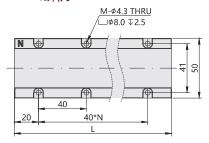
#### VJM30-B4

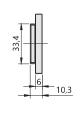
VJM30-B4			
性能参数	单位	串联	
峰值推力	N	429.4	
持续推力 (自冷)	N	136.2	
持续功率	W	82.6	
电机常数	N/√W	17	
推力常数	N/Arms	29.6	
绕组代码		S1	
峰值电流	Arms	18	
持续电流	Arms	4.6	
极距	2τ	20	
最大线圈温度	°C	100	
最大端电压	vdc	600	
电阻	ohms	2	
电感	mh	8.2	
反电动势常数	Vpeak/(m/s)	24.2	
电气时间常数	ms	4.1	
磁吸引力	N	756	
动子质量	kg	1.1	
定子质量 (每米)	kg	3.3	





#### VJM30 磁轨





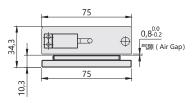
磁轨型号	L (磁轨长度)	M (孔数)	N
VJM30-TL80	80	4	1
VJM30-TL200	200	10	4
VJM30-TL400	400	20	9

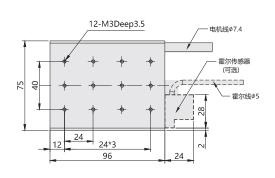
# VJM50系列

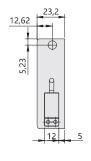
#### VJM50-B2

VJM50-B2			
性能参数	单位	串联	
峰值推力	N	369	
持续推力 (自冷)	N	117	
持续功率	W	61.2	
电机常数	N/√W	17	
推力常数	N/Arms	50.9	
绕组代码		S1	
峰值电流	Arms	9	
持续电流	Arms	2.3	
极距	2τ	20	
最大线圈温度	℃	100	
最大端电压	vdc	600	
电阻	ohms	6	
电感	mh	25.9	
反电动势常数	Vpeak/(m/s)	41.5	
电气时间常数	ms	4.3	
磁吸引力	N	650	
动子质量	kg	0.9	
定子质量 (每米)	kg	5	



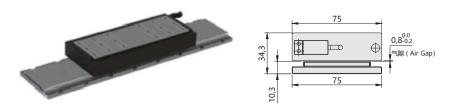


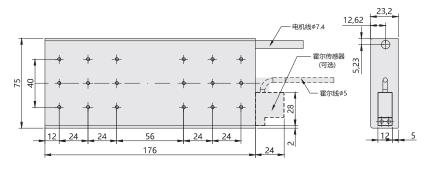




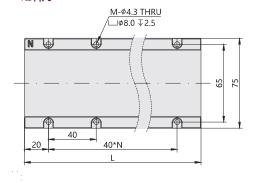
#### VJM50-B4

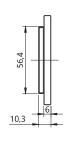
VJM50-B4			
性能参数	单位	串联	
峰值推力	N	738.1	
持续推力 (自冷)	N	234	
持续功率	W	124.8	
电机常数	N/√W	23.8	
推力常数	N/Arms	50.9	
绕组代码		S1	
峰值电流	Arms	18	
持续电流	Arms	4.6	
极距	2τ	20	
最大线圈温度	°C	100	
最大端电压	vdc	600	
电阻	ohms	3.1	
电感	mh	13	
反电动势常数	Vpeak/(m/s)	41.5	
电气时间常数	ms	4.2	
磁吸引力	N	1299	
动子质量	kg	1.7	
定子质量 (每米)	kg	5	





#### VJM50 磁轨





磁轨型号	L (磁轨长度)	M (	孔数)
VJM50-TL80	80	4	1
VJM50-TL200	200	10	4
VJM50-TL400	400	20	9

g belt drive Ball screens environment Genera

が境 丝杆传动/无尘环境 Ball screw drive Dust-free environment Ger

| 自主を表する | 回発性を使用する | Jimming belt drive the Environment

X Timming belt drive eries General environme

电动动 strict collinder

旋转轴 轴 Rotation axi

W手指 小型:Wodnle Electric Cl

线电机 组合W Jeau-Indexed

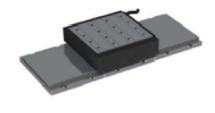
机械手 四轴悬臂机sixe.tlmWilliaxis

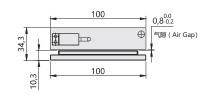
商人 水平关节机器人 Scara Ropot

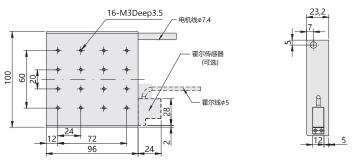
/ 六轴机器人 toqoutuoi-xis

#### VJM80-B2

VJM80-B2			
性能参数	单位	串联	
峰值推力	N	550.2	
持续推力 (自冷)	N	174.5	
持续功率	W	85.5	
电机常数	N/√W	21.4	
推力常数	N/Arms	75.9	
绕组代码		S1	
峰值电流	Arms	9	
持续电流	Arms	2.3	
极距	2τ	20	
最大线圈温度	℃	100	
最大端电压	vdc	600	
电阻	ohms	8.4	
电感	mh	37.3	
反电动势常数	Vpeak/(m/s)	61.9	
电气时间常数	ms	4.5	
磁吸引力	N	969	
动子质量	kg	1.2	
定子质量 (每米)	kg	7	

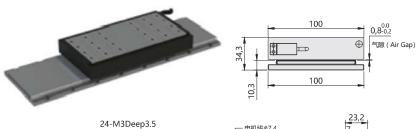


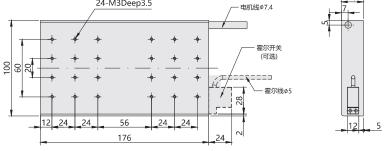




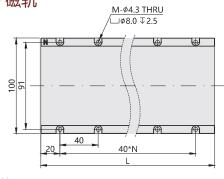
#### VJM80-B4

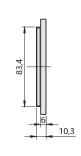
VJM80-B4			
性能参数	单位	串联	
峰值推力	N	1100.4	
持续推力 (自冷)	N	348.9	
持续功率	W	173.5	
电机常数	N/√W	30.1	
推力常数	N/Arms	75.9	
绕组代码		S1	
峰值电流	Arms	18	
持续电流	Arms	4.6	
极距	2τ	20	
最大线圈温度	℃	100	
最大端电压	vdc	600	
电阻	ohms	4.2	
电感	mh	18.6	
反电动势常数	Vpeak/(m/s)	61.9	
电气时间常数	ms	4.4	
磁吸引力	N	1937	
动子质量	kg	2.3	
定子质量 (每米)	kg	7	





# VJM80 磁轨



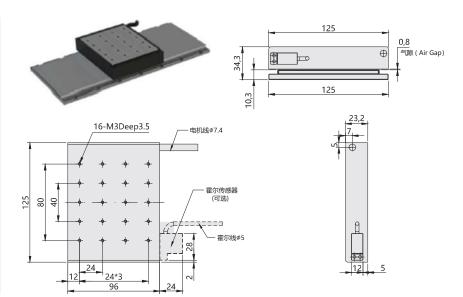


磁轨型号	L (磁轨长度)	М (	孔数)
VJM80-TL80	80	4	1
VJM80-TL200	200	10	4
VJM80-TL400	400	20	9

# VJM100系列

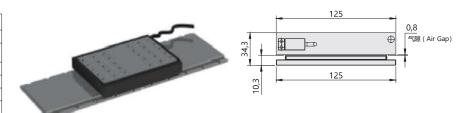
#### VJM100-B2

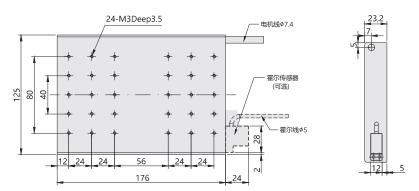
VJM100-B2			
性能参数	单位	串联	
峰值推力	N	704.5	
持续推力 (自冷)	N	223.4	
持续功率	W	105.3	
电机常数	N/√W	24.7	
推力常数	N/Arms	97.1	
绕组代码		S1	
峰值电流	Arms	9	
持续电流	Arms	2.3	
极距	2τ	20	
最大线圈温度	℃	100	
最大端电压	vdc	600	
电阻	ohms	10.3	
电感	mh	47.2	
反电动势常数	Vpeak/(m/s)	79.3	
电气时间常数	ms	4.6	
磁吸引力	N	1240	
动子质量	kg	1.5	
定子质量 (每米)	kg	8.8	

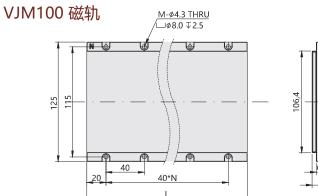


#### VJM100-B4

VJM100-B4			
性能参数	单位	串联	
峰值推力	N	1409.1	
持续推力 (自冷)	N	446.8	
持续功率	W	213	
电机常数	N/√W	34.8	
推力常数	N/Arms	97.1	
绕组代码		S1	
峰值电流	Arms	18	
持续电流	Arms	4.6	
极距	2τ	20	
最大线圈温度	℃	100	
最大端电压	vdc	600	
电阻	ohms	5.2	
电感	mh	23.6	
反电动势常数	Vpeak/(m/s)	79.3	
电气时间常数	ms	4.5	
磁吸引力	N	2481	
动子质量	kg	2.9	
定子质量 (每米)	kg	8.8	







磁轨型号	L (磁轨长度)	M (孔数)	
VJM100-TL80	80	4	1
VJM100-TL200	200	10	4
VJM100-TL400	400	20	9

传动/| 般环境 | 同 | Ball screw drive | General environ

· 多带传动/一般环境 丝杆eyr a pelt drive Timming pelt drivers leut denement on the common series of th

**窓村传动/无宗社境 同步 Ball screw drive** Iest Dust-free environment

> ming belt drive Timm neral environment Dust-

电机滑台 夹持机stopout Dural motors

电动 dinder

w 转轴 电・ Weation ax

W手指 小型: Wodnle Electric Cl

线电机 组合

机械手 四轴悬臂型 如城手 Joqu sixe ta

S臂机器人 水平关节机器 Ropot aua Ropot

Warding Robot Sca

10,3